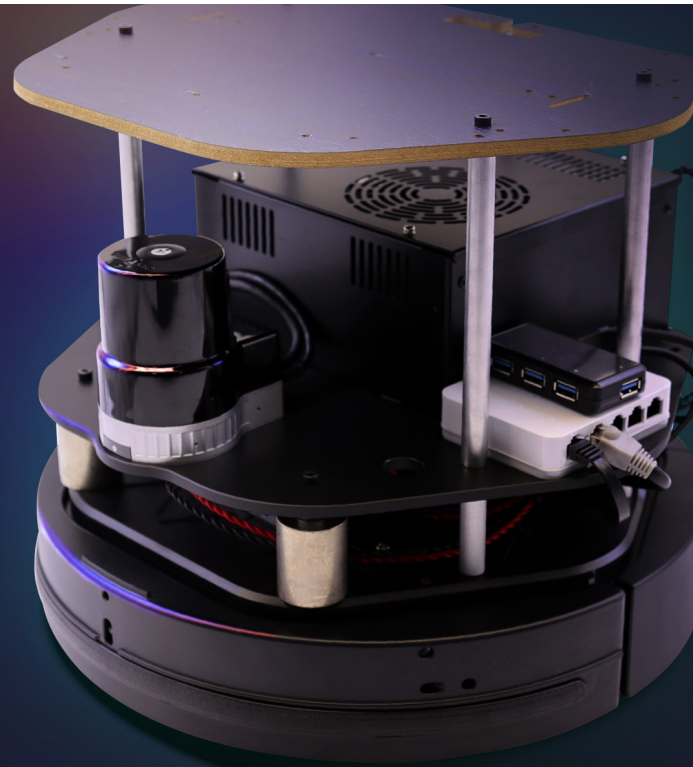


MOBILE PLATFORM FOR AUTONOMOUS MOBILITY SOLUTION

# AMS-DemoKit-100

## 세계 최고의 SLAM & Navigation 기술

자율주행 솔루션을 AMS-DemoKit-100으로 직접 경험하세요!



지도작성  
및 저장



지도 내  
위치 인식



A to B  
자율주행



장애물  
인식 및 회피



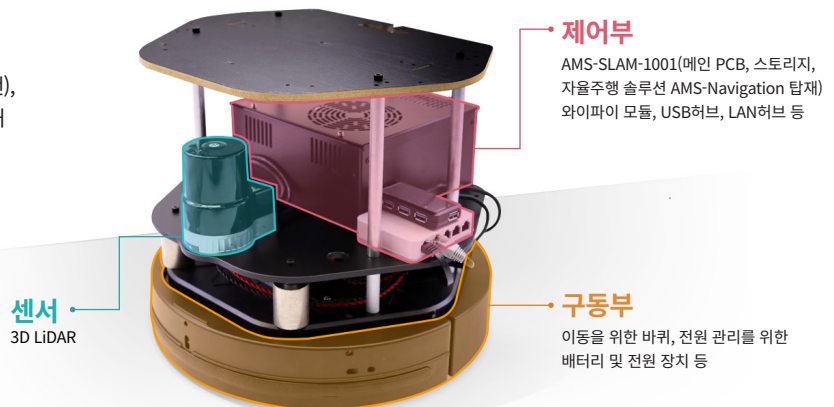
가상 경계선 및  
주행금지 구역 설정

### 제품 특징

- ✓ 맵핑, 위치인식, 장애물 인식 및 회피 등의 기능 테스트 구현
- ✓ 쉽고 빠른 자율주행 이해를 위한 테스트 프로그램 제공
- ✓ 최고의 기술력을 바탕으로 신속하고 정확한 기술 지원 대응
- ✓ 도입 비용 절감과 가격경쟁력 향상을 위한 솔루션 지원
- ✓ 실시간 배터리 확인 가능

### 제품 구성

제품은 크게 3가지로 구성되어 있습니다.  
 센서는 YUJIN 3D LiDAR (수평 270도, 수직 90도 영역 스캔),  
 SLAM과 Navigation 솔루션은 제어부의 AM Board를 통해  
 AMS-Navigation S/W 탑재, 구동부는 이동을 위해  
 유진로봇에서 개발된 샘플 로봇입니다.



센서  
3D LiDAR

#### 제어부

AMS-SLAM-1001(메인 PCB, 스토리지,  
 자율주행 솔루션 AMS-Navigation 탑재)  
 와이파이 모듈, USB허브, LAN허브 등

#### 구동부

이동을 위한 바퀴, 전원 관리를 위한  
 배터리 및 전원 장치 등

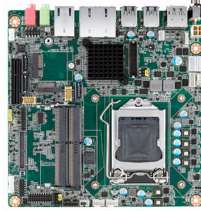


## 핵심부품



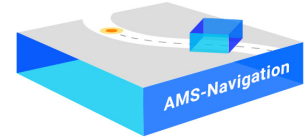
거리측정 3D 라이다 센서  
**YRL3-05**

- 수평 270도, 사용자가 조정 가능한 수직 20도~90도 범위를 스캐닝
- ROS 호환, IP67 획득



AM Board  
**AIMB-286F-00A1E**

- Intel® 9th/8th Gen Core™ i processor (LGA1151) with Intel H310 chipset
- PCIe x4 (Gen 3), 1 M.2 B key & 1 M.2 E key, 4 USB 3.0 & 4 USB 2.0 and 3 SATA III



자율주행 소프트웨어  
**AMS-Navigation**

- 지도 생성 및 지도내 위치 인식
- 주행을 위한 경로 탐색 및 주행
- 장애물 인식 및 회피

## 제품 사양

항목	Value	비고
장애물 감지 가능 높이	100 ~ 500 mm	최소 감지 가능 높이 100mm, 최대 감지 가능 높이 500mm (로봇보다 높은 위치에 장애물 통과)
장애물 감지 범위	최대 4m	로봇 중심 기준
일반 주행 속도	0.3 m/s	
Joystick 조작 속도	0.3 m/s	
최소 통과 가능 너비	0.95 m	
최대 가상 경계선 & 주행 금지 구역 개수	100 개	
주행금지 구역 최소 넓이	2.4m X 2.4m	
Joystic 정상 동작 최대거리	9 m	
로봇의 AP(Wifi) 통신 최대거리	10m	테스트 프로그램과 로봇의 안정적인 통신을 위한 권장 최대 거리
배터리	리튬 이온 4400mAh x 2	4S2P-large
예상 구동 시간	4 hours	로봇 full-time 사용시간
예상 충전 시간	5.5 hours	

\* 제품사양 및 구성은 사전 공지없이 변경 될 수 있습니다.